

Конструирование Компиляторов, Теоретический минимум (2009)

1. Определение грамматик типа 0 по Хомскому

Если на грамматику $G = (N, T, P, S)$ не накладываются никакие ограничения, то её называют грамматикой типа 0, или грамматикой без ограничений.

2. Определение грамматик типа 1 (неукорачивающих) по Хомскому

Если

1. Каждое правило грамматики, кроме $S \rightarrow \epsilon$, имеет вид $\alpha \rightarrow \beta$, $|\alpha| \leq |\beta|$
2. В том случае, когда $S \rightarrow \epsilon \in P$, символ ϵ не встречается в правых частях правил

то грамматику называют грамматикой типа 1, или неукорачивающей.

3. Определение детерминированной машины Тьюринга

$T_M = (Q, \Gamma, \Sigma, D, q_0, F)$, где

- Q — конечное множество состояний
- Γ — конечное множество символов (конечный алфавит)
- Σ — входной алфавит, $\Sigma \subseteq \Gamma \setminus \{b\}$ (b — пустой символ)
- D — правила перехода
- $D: (Q \setminus F) \times \Gamma \rightarrow Q \times \Gamma \times \{L, R\}$

$q_0 \in Q$ — начальное состояние

$F \subseteq Q$ — множество конечных состояний

4. Определение недетерминированной машины Тьюринга

$T_M = (Q, \Gamma, \Sigma, D, q_0, F)$, где

- Q — конечное множество состояний
- Γ — конечное множество символов (конечный алфавит)
- Σ — входной алфавит, $\Sigma \subseteq \Gamma \setminus \{b\}$ (b — пустой символ)
- D — правила перехода
- $D: (Q \setminus F) \times \Gamma \rightarrow$ в множество подмножеств множества $Q \times \Gamma \times \{L, R\}$

$q_0 \in Q$ — начальное состояние

$F \subseteq Q$ — множество конечных состояний

5. Определение конфигурации машины Тьюринга

Конфигурацией машины Тьюринга называется тройка (q, w, i) , где

- $q \in Q$ — состояние машины Тьюринга
- $w \in \Gamma^*$ — вход, помещаемый на ленту машины Тьюринга
- $i \in \mathbb{Z}$ — положение головки машины Тьюринга

6. Определение языка, допускаемого машиной Тьюринга

Язык, допускаемый машиной Тьюринга — множество таких слов w , что, машина Тьюринга, находясь в состоянии $(q_0, w, 1)$ может достигнуть через конечное число переходов состояния $q \in F$.

7. Соотношение между языками, порождаемыми грамматиками типа 0 и языками, допускаемыми МТ.

Класс языков, допускаемых машиной Тьюринга, эквивалентен классу языков, порождаемых грамматиками типа 0.

8. Объяснить разницу между недетерминированной и детерминированной машиной Тьюринга

Детерминированная машина Тьюринга из данного состояния по данному символу может сделать не более одного перехода, недетерминированная же таким свойством не обладает.

9. Определение регулярного множества

Регулярное множество в алфавите T определяется следующим образом:

1. $\{\}$ (пустое множество) — регулярное множество в алфавите T
2. $\{a\}$ — регулярное множество в алфавите T для каждого $a \in T$
3. $\{a\}^*$ — регулярное множество в алфавите T
4. Если P и Q — регулярные множества в алфавите T , то таковы же и множества
 - a. $P \cup Q$ (объединение)
 - b. PQ (конкатенация, то есть множество таких rp , что $r \in P, q \in Q$)
 - c. P^* (итерация: $P^* = \{\epsilon\} \cup P \cup PP \cup PPP \cup \dots$)
5. Ничто другое не является регулярным множеством в алфавите T

10. Определение регулярного выражения

Регулярное выражение и обозначаемое им регулярное множество определяются следующим образом:

1. $\emptyset$ — обозначает множество $\{\}$
2. ϵ — обозначает множество $\{\epsilon\}$
3. a — обозначает множество $\{a\}$
4. Если P и Q обозначают множества P и Q соответственно, то:
 - a. $(P|Q)$ обозначает $P \cup Q$
 - b. pq обозначает PQ
 - c. (P^*) обозначает P^*
5. Ничто другое не является регулярным выражением в данном алфавите

11. Определение праволинейной грамматики

Если каждое правило грамматики имеет вид либо $A \rightarrow w$, либо $A \rightarrow wB$, где $w \in T^*$, $A \in N$, то её называют праволинейной грамматикой или грамматикой типа 3 по Хомскому.

25. Сформулировать соотношение между языками, порождаемыми праволинейными грамматиками и языками, допускаемыми КА

Для каждой праволинейной грамматики G существует конечный автомат M такой, что $L(M) = L(G)$.

Для каждого конечного автомата M существует праволинейная грамматика G такая, что $L(G) = L(M)$.

26. Определение эквивалентных состояний ДКА

Два различных состояния q и q' в конечном автомате $M = (Q, T, F, N, Z)$ называются p -эквивалентными, $p \in N \setminus \{0\}$, если, находясь в одном из этих состояний и получив на вход любую цепочку символов $\omega: \omega \in T^*$, $|\omega| \geq p$, автомат может перейти в одно и то же множество конечных состояний.

Состояния эквивалентны, если $p = \infty$.

27. Определение различных состояний ДКА

Два различных состояния q и q' называются различными, если существует цепочка такая, что при её разборе одно из этих состояний переход в конечное, а другое нет.

28. Определение контекстно-свободной грамматики без ϵ -правил

Грамматика называется контекстно-свободной без ϵ -правил, если:

1. Если каждое правило грамматики имеет вид $A \rightarrow \alpha$, где $A \in N$, $\alpha \in (N \cup T)^*$
2. Допускается $S \rightarrow \epsilon$, если S не входит ни в какую правую часть

29. Определение контекстно-свободной грамматики

Если каждое правило грамматики имеет вид $A \rightarrow \alpha$, где $A \in N$, $\alpha \in (N \cup T)^*$, то её называют контекстно-свободной.

30. Определение вывода в КС-грамматике

Определим на множестве $(N \cup T)^*$ грамматики $G = (N, T, P, S)$ бинарное отношение выводимости « $\Rightarrow$ » следующим образом: если $\delta \Rightarrow^* \gamma$ в P , то $\alpha\delta\beta \Rightarrow^* \alpha\gamma\beta$ для всех $\alpha, \beta \in (N \cup T)^*$. Если $\alpha \Rightarrow^* \alpha\epsilon$, то α : **непосредственно выводима** из α .

Если $\delta \Rightarrow^* \beta$ ($k \geq 0$), то существует последовательность шагов $\gamma_0 \Rightarrow \gamma_1 \Rightarrow \dots \Rightarrow \gamma_{k-1} \Rightarrow \gamma_k$, где $\alpha = \gamma_0$ и $\beta = \gamma_k$.

Последовательность цепочек $\gamma_0, \gamma_1, \gamma_2, \dots, \gamma_{k-1}, \gamma_k$ в этом случае называется **выводом** β из α .

31. Определение языка, порождаемого КС-грамматикой

Языком, порождаемым грамматикой $G = (N, T, P, S)$ (обозначается $L(G)$) называется множество всех цепочек терминалов, выводимых из аксиомы, то есть: $L(G) = \{w \mid w \in T^*, S \Rightarrow^* w\}$

32. Определение сентенциальной формы

Сентенциальная форма — последовательность символов (терминалов и нетерминалов), выводимых из аксиомы.

33. Определение однозначной КС-грамматики

Упорядоченное помеченное дерево D называется деревом вывода цепочки ω КС-грамматике $G = (N, T, P, S)$, если выполнены следующие условия:

1. корень дерева D помечен S
2. каждый лист помечен либо $a \in T$, либо ϵ
3. каждый внутренняя вершина помечена нетерминалом $A \in N$.
4. если X — нетерминал, которым помечена внутренняя вершина и $X_1, \dots, X_k$ — метки ее прямых потомков в указанном порядке, то $X \rightarrow X_1 \dots X_k$ — правило из множества P .

Цепочка, составленная из выписанных слева направо меток листьев, равна w .

КС грамматика называется однозначной или детерминированной, если всякая выводимая терминальная цепочка имеет только одно дерево вывода.

34. Определение неоднозначной КС-грамматики

КС-грамматика G называется неоднозначной, если существует хотя бы одна цепочка $a \in L(G)$, для которой может быть построено два или более различных деревьев вывода.

35. Определение недетерминированного МП автомата

Недетерминированный автомат с магазинной памятью (МП-автомат) — семёрка $M = (Q, T, \Gamma, D, q_0, Z_0, F)$, где

1. Q — конечное множество состояний, представляющие всевозможные состояния управляющего устройства
2. T — конечный входной алфавит
3. Γ — конечный алфавит магазинных символов
4. D — отображение множества $Q \times (T \cup \{\epsilon\}) \times \Gamma$ в множество всех конечных подмножеств $Q \times \Gamma^*$, называемое функцией переходов
5. $q_0 \in Q$ — начальное состояние управляющего устройства
6. $Z_0 \in \Gamma$ — символ, находящийся в магазине в начальный момент (начальный символ магазина)
7. $F \subseteq Q$ — множество заключительных состояний

36. Определение детерминированного МП автомата

Детерминированный автомат с магазинной памятью (МП-автомат) — семёрка $M = (Q, T, \Gamma, D, q_0, Z_0, F)$, где

1. Q — конечное множество состояний, представляющие всевозможные состояния управляющего устройства
 2. T — конечный входной алфавит
 3. Γ — конечный алфавит магазинных символов
 4. D — отображение множества $Q \times (T \cup \{\epsilon\}) \times \Gamma$ в множество всех конечных подмножеств $Q \times \Gamma^*$, называемое функцией переходов
 5. $q_0 \in Q$ — начальное состояние управляющего устройства
 6. $Z_0 \in \Gamma$ — символ, находящийся в магазине в начальный момент (начальный символ магазина)
 7. $F \subseteq Q$ — множество заключительных состояний
- Кроме того, должны выполняться следующие условия:
1. Множество $D(q, a, Z)$ содержит не более одного элемента для любых $q \in Q, a \in T \cup \{\epsilon\}, Z \in \Gamma$
 2. Если $D(q, \epsilon, Z) \neq \emptyset$, то $D(q, a, Z) = \emptyset$ для всех $a \in T$

12. Определение недетерминированного конечного автомата

$M = (Q, \Sigma, D, q_0, F)$, где

Q — конечное непустое множество состояний

Σ — конечное множество допустимых входных символов (входной алфавит)

D — функция переходов, отображающая множество $Q \times (\Sigma \cup \{\epsilon\})$ во множество подмножеств множества Q , определяющая поведение управляющего устройства

$q_0 \in Q$ — начальное состояние управляющего устройства

$F \subseteq Q$ — множество заключительных состояний

13. Определение детерминированного конечного автомата

Это $NKA M = (Q, \Sigma, D, q_0, F)$, где

Q — конечное непустое множество состояний

Σ — конечное множество допустимых символов (входной алфавит)

D — функция переходов, отображающая множество $Q \times (\Sigma \cup \{\epsilon\})$ во множество подмножеств множества Q , определяющая поведение управляющего устройства

$q_0 \in Q$ — начальное состояние

$F \subseteq Q$ — множество конечных состояний,

для которого выполнены следующие условия:

- 1) $D(q, \epsilon) = \emptyset$ для любого $q \in Q$
- 2) $D(q, a)$ содержит не более одного элемента для любых $q \in Q$ и $a \in \Sigma$

14. Объяснить разницу между недетерминированным и детерминированным конечным автоматом

Детерминированный автомат является частным случаем недетерминированного автомата, который на каждом такте работы имеет возможность перейти не более чем в одно состояние и не может делать переходы по ϵ .

15. Определение конфигурации конечного автомата

Пусть $M = (Q, T, D, q_0, F)$ — NKA . Конфигурацией автомата M называется пара $(q, \omega) \in Q \times T^*$, где q — текущее состояние управляющего устройства, а ω — цепочка символов на входной ленте, состоящая из символов под головкой и всех символов справа от неё.

16. Определение языка, допускаемого конечным автоматом

Таким образом M называется бинарное отношение $\vdash$, определенное на конфигурациях M следующим образом: если $r \in D(q, a)$, где $a \in T \cup \{\epsilon\}$, то $(q, aw) \vdash (p, w)$ для всех $w \in T^*$.

Автомат M допускает цепочку ω , если $(q_0, \omega)^* \vdash (q, \epsilon)$ для некоторого $q \in F$.

Языком, допускаемым автоматом M , называется множество входных цепочек, допускаемых автоматом M .

То есть: $L(M) = \{\omega \mid \omega \in T^* \text{ и } (q_0, \omega)^* \vdash (q, \epsilon) \text{ для некоторого } q \in F\}$

17. Определение ϵ -замыкания для подмножества состояний NKA

ϵ -замыкание (ϵ -closure) множества состояний $R, R \subseteq Q$ — множество состояний NKA , достижимых из состояний, входящих в R посредством только переходов по ϵ , то есть множество $S = \bigcup_{i \in \mathbb{R}} \{p \mid (q, \epsilon) \vdash^i (p, \epsilon)\}$

18. Определение расширенной функции переходов для ДКА

Обозначим $D^+ =$ как расширенную функцию перехода для ДКА $M = (Q, \Sigma, D, q_0, F)$. Тогда:

- 1) $D^+(q, a) \equiv D(q, a)$, $a \in T, q \in Q$
- 2) $D^+(q, wa) \equiv D(D^+(q, w), a)$, $a \in T, w \in T^*, q \in Q$

19. Определение расширенной функции переходов для NKA

Обозначим $D^+ =$ как расширенную функцию перехода для $NKA M = (Q, \Sigma, D, q_0, F)$. Тогда:

- 1) $D^+(q, \epsilon) = \epsilon = \text{closure}(\{q\})$, $q \in Q$
- 2) $D^+(q, a) = \{p_1, p_2, \dots, p_k\}$, $p_i \in D(qa) \forall i=1..k, q, a \in T$
- 3) $D^+(q, wa) = \epsilon = \text{closure}(\bigcup_i D(p_i, a))$, $p_i \in D^+(q, w)$, $w \in T^*, q \in Q$

20. Определение функции $firstpos$ для поддерева в дереве регулярного выражения

Функция $firstpos(n)$ для каждого узла n узла синтаксического дерева регулярных выражений даёт множество позиций, которые соответствуют первым символам в цепочках, генерируемых подвыражением с вершиной n .

21. Определение функции $lastpos$ для поддерева в дереве регулярного выражения

Функция $lastpos(n)$ для каждого узла n узла синтаксического дерева регулярных выражений даёт множество позиций, которым соответствуют последние символы в цепочках, генерируемых подвыражениями с вершиной n .

22. Определение функции $followpos$ для позиций в дереве регулярного выражения

Функция $followpos(i)$ для позиции i есть множество позиций j таких, что существует некоторая строка $...cd...$, входящая в язык, описываемый регулярным выражением, такая, что позиция i соответствует вхождению c , а позиция j — вхождению d .

23. Сформулировать соотношение между регулярными множествами и языками, допускаемыми КА

- 1) Для всякого регулярного множества имеется КА, допускающий в точности это регулярное множество.
- 2) Язык, допускаемый конечным автоматом, есть регулярное множество.

24. Определение регулярной грамматики

Праволинейная грамматика $G = (N, T, P, S)$ называется праволинейной регулярной, если:

- 1) каждое её правило, кроме $S \rightarrow \epsilon$, имеет вид либо $A \rightarrow w$, либо $A \rightarrow wB$, $w \in T, A, B \in N$
- 2) в том случае, когда $S \rightarrow \epsilon \in P$, начальный символ S не встречается в правых частях правил.

Левостроенная грамматика $G = (N, T, P, S)$ называется левостроенной регулярной, если:

- 1) каждое её правило, кроме $S \rightarrow \epsilon$, имеет вид либо $A \rightarrow w$, либо $A \rightarrow Bw$, $w \in T, A, B \in N$
- 2) в том случае, когда $S \rightarrow \epsilon \in P$, начальный символ S не встречается в правых частях правил.

Регулярные грамматики — праволинейные или левостроенные регулярные грамматики.

37. Определение конфигурации МП автомата

Конфигурацией автомата с магазинной памятью (МП автомата) называется тройка (q, w, i) , где

$q \in Q$ — текущее состояние магазинного устройства

$w \in T^*$ — непрочитанная часть входной цепочки; первый символ цепочки w находится под входной головкой; если $w = \epsilon$, то считается, что входная лента прочитана

$i \in \mathbb{Z}$ — содержимое магазина; самый левый символ цепочки i считается вершиной магазина; если $i = \epsilon$, то магазин считается пустым

38. Определение языка, допускаемого МП автоматом

Цепочка w допускается МП автоматом $M = (Q, T, \Gamma, D, q_0, Z_0, F)$, если $(q_0, w, Z_0)^* \vdash^* (q, \epsilon, i)$ для некоторых $q \in F$ и $i \in \Gamma^*$.

Язык, допускаемый МП-автоматом M — множество всех цепочек, допускаемых автоматом M .

39. Что означает то, что недетерминированный МП автомат допускает опустошением магазина

Цепочка w допускается МП автоматом, если $(q_0, w, Z_0)^* \vdash^* (q, \epsilon, i)$ для некоторого $q \in Q$. В таком случае говорят, что автомат допускает цепочку опустошением магазина.

40. Соотношение, между языками, порождаемыми КС-грамматиками, и языками, допускаемыми недетерминированными МП автоматами

Язык является КС тогда и только тогда, когда он допускается магазинным автоматом.

41. Формулировка леммы о разрастании для КС-языков

Для любого контекстно-свободного языка $L \exists \epsilon: \forall a \in L, |a| \geq 1, \alpha = xuz$

1. $|xy| \leq 1$
2. $|y| > 0$
3. $xu^2z \in L, \forall i \geq 0$

42. Определение нормальной формы Хомского для КС-грамматики

Грамматика находится в нормальной форме Хомского, если правила вывода имеют вид:

- $A \rightarrow BC$, где $B, C \in N$
- $A \rightarrow a$
- $S \rightarrow \epsilon$ (если $\epsilon \in L$; S не входит ни в одну правую часть)

43. Определение правостороннего вывода в КС-грамматике

Вывод, в котором в любой сентенциальной форме на каждом шаге делается подстановка самого правого нетерминала, называется правосторонним.

44. Определение левостороннего вывода в КС-грамматике

Вывод, в котором в любой сентенциальной форме на каждом шаге делается подстановка самого левого нетерминала, называется левосторонним.

45. Какая грамматика называется леворекурсивной?

Грамматика называется леворекурсивной, если в ней имеется нетерминал A такой, что существует вывод $A \Rightarrow^* A$ для некоторой цепочки u .

46. Определение множества FIRST1

$B1$. $FIRST_1$ — множество всех терминальных символов, с которых может начинаться цепочка терминальных символов, выводимых из цели грамматики или ϵ , если $\epsilon \in L$.

$B2$. Множество $FIRST(A)$ — множество терминальных символов, которыми начинаются цепочки, выводимые из A в грамматике $G = (VT, VN, P, S)$, то есть, $FIRST(A) = \{a \in VT \mid A \Rightarrow^* a\alpha, a \in VN, \alpha \in (VT \cup VN)^*\}$

47. Определение множества FOLLOW1

Пусть A — нетерминал. Тогда $FOLLOW(A)$ — множество терминалов a , которые могут появиться непосредственно справа от A в некоторой сентенциальной форме, то есть, множество терминалов a таких, что существует вывод вида $S \Rightarrow^* uAv$ для некоторых $u, v \in V$.

48. Определение $L(1)$ Грамматики

Грамматикой, у которой таблица предсказывающего анализатора не имеет неоднозначно определенных входов, называется $L(1)$ -грамматикой.

49. Определение LR(1) ситуации

$LR(1)$ -ситуация называется пара $[A \rightarrow \alpha \cdot \beta, i]$, где $A \rightarrow \alpha\beta$ — правило грамматики, α — терминал или правый концевой маркер $\$$. Вторая компонента ситуации называется аванпостом.

50. Определение LR(1) грамматики

$B1$. Если для КС-грамматики G функция $Action$, полученная в результате работы алгоритма построения $LR(1)$ -таблицы, не содержит неоднозначно определенных входов, то грамматика называется $LR(1)$ -грамматикой.

$B2$. Грамматика называется $LR(1)$ -грамматикой, если из условий:

- 1) $S' \Rightarrow^* uAw \Rightarrow uvw$,
- 2) $S' \Rightarrow^* xBz \Rightarrow uvw$,
- 3) $FIRST(w) = FIRST(y)$

52. **Определение конфигурации LR-анализатора**

Конфигурация LR анализатора — пара, первая компонента которой — содержимое стека, вторая — непросмотренный вход:
 $\{S_0 X_1 S_1 X_2 S_2 \dots X_n S_n, a_i, a_{i+1} \dots a_n \$\}$.
Эта конфигурация соответствует правой сенценциальной форме $X_1 X_2 \dots X_n a_i a_{i+1} \dots a_n$.

53. **Как меняется конфигурация LR-анализатора при действии reduce?**

Если выполняется $reduce A \rightarrow d$, то анализатор выполняет свертку, переходя в конфигурацию $\{S_0 X_1 S_1 X_2 S_2 \dots X_{m+r} S_{m+r} AS, a_i, a_{i+1} \dots a_n \$\}$, где $S = Goto[S_{m+r}, A]$ и r – длина d , правой части вывода. Анализатор сначала удаляет из магазина r символов состояния и r символов грамматики, так что на верхушке оказывается состояние S_{m+r} . Затем анализатор помещает в магазин A – левую часть правила вывода, и S – символ состояния, определяемый $Goto[S_{m+r}, A]$. На шаге свертки текущий входной символ не меняется. Для LR(1)-анализаторов $X_{m+r} \dots X_n$ – последовательность символов грамматики, удаляемых из магазина, всегда соответствует μ - правой части правила вывода, по которому делается свертка.

54. **Какие типы действий выполняет LR-анализатор?**

Анализатор выполняет 4 вида действий:

- 1) Сдвиг
- 2) Свертка
- 3) Успешное завершение разбора
- 4) Обнаружение ошибки

55. **Как меняется конфигурация LR-анализатора при действии shift?**

Если выполняется $shift S$, то анализатор выполняет сдвиг, переходя в конфигурацию $\{S_0 X_1 S_1 X_2 S_2 \dots X_n S_n aS, a_{i+1} \dots a_n \$\}$.
Таким образом, в магазин помещаются входной символ a_i и символ состояния S , определяемый $Action[S_n, a_i]$. Текущим входным символом становится a_{i+1} .

56. **Что такое основа правой сенценциальной формы**

Подцепочка сенценциальной формы, которая может быть сопоставлена правой части некоторого правила вывода, свертка по которому к левой части правила соответствует одному шагу в обращении правостороннего вывода, называется основой цепочки.